

Übung 15.1

(a) (1) $\vec{n} \cdot \vec{u} = 0 \Leftrightarrow 2n_1 + 0 \cdot n_2 + 0 \cdot n_3 = 0 \Leftrightarrow n_1 = 0$

(2) $\vec{n} \cdot \vec{v} = 0 \Leftrightarrow 0 \cdot n_1 + (-3) \cdot n_2 + 0 \cdot n_3 = 0 \Leftrightarrow n_2 = 0$

n_3 kann frei gewählt werden. $\vec{n} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

(b) (1) $\vec{n} \cdot \vec{u} = 0 \Leftrightarrow 3n_1 - 2n_3 = 0 \Leftrightarrow n_1 = \frac{2}{3}n_3$

(2) $\vec{n} \cdot \vec{v} = 0 \Leftrightarrow -4n_2 + 7n_3 = 0 \Leftrightarrow n_2 = \frac{7}{4}n_3$

$n_3 := 12$ sorgt für eine bruchfreie Darstellung von \vec{n} : $\vec{n} = \begin{pmatrix} 8 \\ 21 \\ 12 \end{pmatrix}$

(c) (1) $\vec{n} \cdot \vec{u} = 0 \Leftrightarrow 3n_1 - n_2 + 4n_3 = 0$

(2) $\vec{n} \cdot \vec{v} = 0 \Leftrightarrow 3n_2 - 5n_3 = 0 \Leftrightarrow n_2 = \frac{5}{3}n_3$ (3)

(3) \rightarrow (1): $3n_1 - \frac{5}{3}n_3 + 4n_3 = 0 \Leftrightarrow 3n_1 + \frac{7}{3}n_3 = 0 \Leftrightarrow n_1 = -\frac{7}{9}n_3$

$n_3 := 9 \Rightarrow n_2 = 15 \wedge n_1 = -7 \Rightarrow \vec{n} = \begin{pmatrix} -7 \\ 15 \\ 9 \end{pmatrix}$

(d) (1) $\vec{n} \cdot \vec{u} = 0 \Leftrightarrow 2n_1 + 5n_2 - n_3 = 0$

(2) $\vec{n} \cdot \vec{v} = 0 \Leftrightarrow 2n_1 - 4n_2 + n_3 = 0$

(1) + (2): $4n_1 + n_2 = 0 \Leftrightarrow n_2 = -4n_1$ (3)

(3) \rightarrow (1): $2n_1 - 20n_1 - n_3 = 0 \Leftrightarrow n_3 = -18n_1$

$n_1 := 1 \Rightarrow n_2 = -4 \wedge n_3 = -18 \Rightarrow \vec{n} = \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ -18 \end{pmatrix}$

Übung 15.2

(a) $\vec{u} \times \vec{v} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -0 \\ -6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -6 \end{pmatrix}$; $\begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 \\ -4 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -8 \\ -21 \\ -12 \end{pmatrix}$

$\begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 4 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5-12 \\ -(-15-0) \\ 9-0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -7 \\ 15 \\ 9 \end{pmatrix}$; $\begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ -1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ -18 \end{pmatrix}$

(b) offenbar gilt $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -6 \end{pmatrix} = -6 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ und $\begin{pmatrix} -8 \\ -21 \\ -12 \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} 8 \\ 21 \\ 12 \end{pmatrix}$

In den beiden anderen Teilaufgaben sind die Lösungen identisch.

Übung 15.3

$$(a) \vec{u} \times \vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -2 \\ -4 \\ -6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -12 - (-12) \\ -(-6 - (-6)) \\ -4 - (-4) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$(b) \vec{u} \times \vec{v} = \begin{pmatrix} 4 \\ -2 \\ 6 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -6 \\ 3 \\ -9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{In beiden Teilaufgaben ist}$$

das Vektorprodukt der Nullvektor, weil die Vektoren linear abhängig sind.

Übung 15.4

Sei \vec{n} ein Vektor, der orthogonal zu \vec{u} , \vec{v} und \vec{w} ist.

Da \vec{u} , \vec{v} und \vec{w} als linear unabhängige Vektoren eine Basis des \mathbb{R}^3 bilden, gibt es Skalare $\lambda, \mu, \nu \in \mathbb{R}$ mit

$$\vec{n} = \lambda \vec{u} + \mu \vec{v} + \nu \vec{w}$$

Aus der vorausgesetzten Orthogonalität folgt:

$$\begin{aligned} \vec{n} \cdot \vec{n} &= \vec{n} \cdot (\lambda \vec{u} + \mu \vec{v} + \nu \vec{w}) = \lambda \vec{n} \cdot \vec{u} + \mu \vec{n} \cdot \vec{v} + \nu \vec{n} \cdot \vec{w} \\ &= 0 + 0 + 0 = 0 \end{aligned}$$

Also gilt $\vec{n}^2 = 0$ und daher $\|\vec{n}\| = 0$.

Dann muss aber \vec{n} der Nullvektor sein. (Regel (14.16) (1))

Übung 15.5

$$(a) \begin{pmatrix} 4 \\ -4 \\ 5 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 9 \\ 4 \end{pmatrix} = 16 - 36 + 20 = 0 \quad ; \quad \begin{pmatrix} 4 \\ -4 \\ 5 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ -4 \end{pmatrix} = 16 + 4 - 20 = 0$$

Der Richtungsvektor der Geraden l ist ein Normalenvektor der Ebene e ; also ist l eine Normale der Ebene.

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} + \rho \begin{pmatrix} 4 \\ -4 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ -12 \\ 13 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 4 \\ 9 \\ 4 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ -4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ -4 \\ 5 \end{pmatrix} \Rightarrow -13 + 57\rho = 101$$

$$\Rightarrow 57\rho = 114 \Rightarrow \rho = 2$$

$$\text{Der Durchstoßpunkt } L \text{ ist gegeben durch } \vec{L} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 4 \\ -4 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9 \\ -5 \\ 9 \end{pmatrix}.$$

$$(b) \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} = -6 + 2 + 4 = 0 ; \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} = 3 + 1 - 4 = 0$$

Der Richtungsvektor der Geraden l ist ein Normalenvektor der Ebene e ; also ist l eine Normale von e .

$$\begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix} + \rho \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -7 \\ 8 \\ -9 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} -2 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \Rightarrow 13 + 26\rho = -65$$

$$\Rightarrow 26\rho = -78 \Rightarrow \rho = -3$$

$$\text{Der Durchstoßpunkt } L \text{ ist gegeben durch } \vec{L} = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix} - 3 \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -7 \\ 0 \\ -11 \end{pmatrix}$$

Übung 15.6

$$ABC: \vec{x} = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \\ -5 \end{pmatrix} = 5 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$(a) l: \vec{x} = \begin{pmatrix} 8 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} + \rho \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 8 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} + \rho \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow 5 + 2\rho = -5 \Rightarrow \rho = -5$$

$$\vec{L} = \begin{pmatrix} 8 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} - 5 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 8 \end{pmatrix} \quad d(Q, L) = \left\| 5 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\| = 5\sqrt{2}$$

$$(b) l: \vec{x} = \begin{pmatrix} -16 \\ 3 \\ 9 \end{pmatrix} + \rho \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -16 \\ 3 \\ 9 \end{pmatrix} + \rho \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow -25 + 2\rho = -5 \Rightarrow \rho = 10$$

$$\vec{L} = \begin{pmatrix} -16 \\ 3 \\ 9 \end{pmatrix} + 10 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} \quad d(Q, L) = \left\| 10 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\| = 10\sqrt{2}$$

$$(c) l: \vec{x} = \begin{pmatrix} -3 \\ -8 \\ 2 \end{pmatrix} + \rho \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -3 \\ -8 \\ 2 \end{pmatrix} + \rho \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow -5 + 2\rho = -5 \Rightarrow \rho = 0$$

$$\vec{L} = \begin{pmatrix} -3 \\ -8 \\ 2 \end{pmatrix} \quad d(Q, L) = \|\vec{0}\| = 0$$

Übung 15.7

$$ABC: \vec{x} = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ -5 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 15 \\ 6 \end{pmatrix}$$

$$\text{Lot von } S \text{ auf } ABC: \ell: \vec{x} = \begin{pmatrix} 15 \\ 14 \\ 4 \end{pmatrix} + \rho \begin{pmatrix} 5 \\ 15 \\ 6 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 15 \\ 14 \\ 4 \end{pmatrix} + \rho \begin{pmatrix} 5 \\ 15 \\ 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ -5 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 5 \\ 15 \\ 6 \end{pmatrix} \Rightarrow 30\rho + 286\rho = 23$$

$$\Rightarrow 286\rho = -286 \Rightarrow \rho = -1$$

$$\vec{L} = \begin{pmatrix} 15 \\ 14 \\ 4 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 5 \\ 15 \\ 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix} \quad d(S, \ell) = \left\| -\begin{pmatrix} 5 \\ 15 \\ 6 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{286}$$

Übung 15.8

(a) $ABC: \vec{x} = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -7 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 5 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 4 \\ -5 \\ 1 \end{pmatrix}$ Die Richtungsvektoren sind linear unabhängig.

$$(1) \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 5 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ t \\ -1 \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow 8 - t - 5 = 0 \Leftrightarrow t = 3$$

$$(1) \rightarrow (2) \begin{pmatrix} 4 \\ -5 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow 16 - 15 - 1 = 0 \text{ [wahr]} \quad \mathcal{J}_t \text{ ist eine Normale für } t=3$$

$$\begin{pmatrix} -13 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} + \rho \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -7 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 5 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 4 \\ -5 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} \Rightarrow -40 + 26\rho = 12 \Rightarrow \rho = 2$$
$$\vec{D} = \begin{pmatrix} -13 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5 \\ 11 \\ 5 \end{pmatrix}$$

(b) $ABC: \vec{x} = \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 5 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \\ -1 \end{pmatrix}$ Die Richtungsvektoren sind linear unabhängig.

$$(1) \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -3 \\ t \\ 2t \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow -6 - 6t \Leftrightarrow t = -1$$

$$(1) \rightarrow (2) \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -3 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow -3 - 5 + 2 = 0 \text{ [falsch]}$$

Es gibt keinen Parameter $t \in \mathbb{R}$, sodass \mathcal{J}_t eine Normale der Ebene ABC ist.